とうロボ　ロボット紹介用紙

|  |  |
| --- | --- |
| 学校名 | 　 |
| チーム名 |  |
| ロボット名 | 　 |
| 機体 | 縦 | 　 | mm | 横 | 　　 | mm | 高さ | 　　 | mm |
| 重さ | 　 | kg | 　 |
| 製作期間 | 　 | 月 | ~ | 　 | 月 | 　 | 　 |
| 電源 | 種類 | 　 | 数 | 　 | 個 | 　 | 　 |
| 容量 | 　　 | mAh | 　 |
| アクチュエータ | 種類 | 型番 | 数(個) |
| 　 | 　 | 　 |
| 　 | 　 | 　 |
| 　 | 　 | 　 |
| 　 | 　 | 　 |
| 　 | 　 | 　 |
| 　 | 　 | 　 |
| センサ | 種類 | 型番 | 数(個) |
| 　 | 　 | 　 |
| 　 | 　 | 　 |
| 　 | 　 | 　 |
| 　 | 　 | 　 |
| 　 | 　 | 　 |
| 駆動輪 | 数 | 　 | 個 | 材質 | 　 | Φ | 　 | mm |
| 入手方法 | 　 |
| 補助輪 | 数 | 　 | 個 | 　 |
| アルミ以外の材質 | 樹脂 | 　 |
| 金属 | 　 |
| その他 | 　 |
| CAD | ソフト　名称 | 機体設計 | 　 |
| 回路設計 | 　 |
| マイコン | 種類 | 型番 | 数(個) |
| 　 | 　 | 　 |
| 　 | 　 | 　 |
| プログラム言語 | 　 |
| 走行制御方式 | 　 |

**1．チームコンセプト**

**1.1本大会での目標と目的**

本大会での目標と参加目的を示してください。

例）目標：ベスト4

　　目的：制御技術のスキルアップ

|  |
| --- |
|  |

**1.2 チームコンセプト**

　目標と目的を踏まえてのチームコンセプトを示してください。

　例）制御技術のスキルアップのため、自動ゾーンでのロボット制御を重点的に取り組むチームです。またベスト4を目指すために、Vゴールも狙えるような戦略を立てました。

|  |
| --- |
|  |

**1.3 戦略**

戦略についてはフィールド図を用いてロボットの移動経路と取得するオブジェクトを明確にしてください。

|  |
| --- |
|  |

**2.ロボットの紹介**

**2.1 足回り**

　図、写真等を用いて、ロボットの足回りについて説明してください。

|  |
| --- |
|  |

**2.2****オブジェクトPの取得，設置を行う機構**

図、写真等を用いて、オブジェクトPを取得，設置する機構の説明をしてください。

|  |
| --- |
|  |

**2.3** **オブジェクトBを取得し、転がす機構**

オブジェクトBを取得し、転がすための機構について説明してください。

また、このほかに特徴的な機構を搭載している場合は、図、写真等を用いてその機構の用途と機構の仕組みについて説明してください。

|  |
| --- |
|  |

**2.4 回路・制御**

　回路・制御について説明をしてください。

|  |
| --- |
|  |

**3 最後にアピールポイントをどうぞ!!(あれば)**

|  |
| --- |
|  |

**※ロボット紹介シートについての注意点**

・紹介シートに枚数制限はありません。この書式のスペースは参考ですので、自由に記入してください。

 ・1.3戦略と2.ロボットの紹介の項目についてはしっかりと記入してください。記入内容をもとに運営でロボットがフィールドを破壊する恐れがないかを判断します。

 ・記入が十分でないと運営が判断した場合は再提出をお願いすることがあります。

 ・ロボット紹介シートは大会後、参加大学に公開することがあります。